

Контроллер управления гидростатической трансмиссией

SU-C1.BZR2



Контроллер управления SU-BZR2 предназначен для управления скоростью и направлением движения различных промышленных и строительных машин, оборудованных гидростатической трансмиссией.

SU-BZR2 обеспечивает выполнение следующих функций:

- Управление скоростью и направлением движения машины;
- Поддержание заданной частоты вращения гидромоторов привода хода при изменяющейся нагрузке;
- Реализация различных режимов работы привода (силовые, транспортные и комбинированные режимы);
- Поддержание заданной скорости и направления движения;
- Предотвращение загрузки и глушения ДВС ;
- Контроль и самодиагностика;
- Визуальная настройка и конфигурирование параметров в программе верхнего уровня;



Основные характеристики

Напряжение питания, В	9-32
Количество частотных входов (0 - 20 кГц) для подключения индукционных датчиков	1
Количество частотных входов (0 - 20 кГц) для подключения датчиков с потенциальным выходом или "открытый коллектор"	8
Количество дискретных входов	8
Количество дискретных выходов открытый коллектор (до 1 А)	3
Количество ШИМ-выходов 50-500Гц (до 5А)	6
Количество дискретных выходов MOSFET(до 5А)	6
Цифровые интерфейсы	CAN 2.0B – SAE J1939 CAN 2.0B – CAN open RS232 RS485
Степень защиты	IP65
Температурный диапазон, °С: <ul style="list-style-type: none">• Рабочий• Хранения	-40...+70 -60...+80
Ударопрочность	25g
Вибростойкость	10g с частотой до 200 Гц
Габаритные размеры, не более, мм	225x205x55

Габаритно-присоединительные размеры

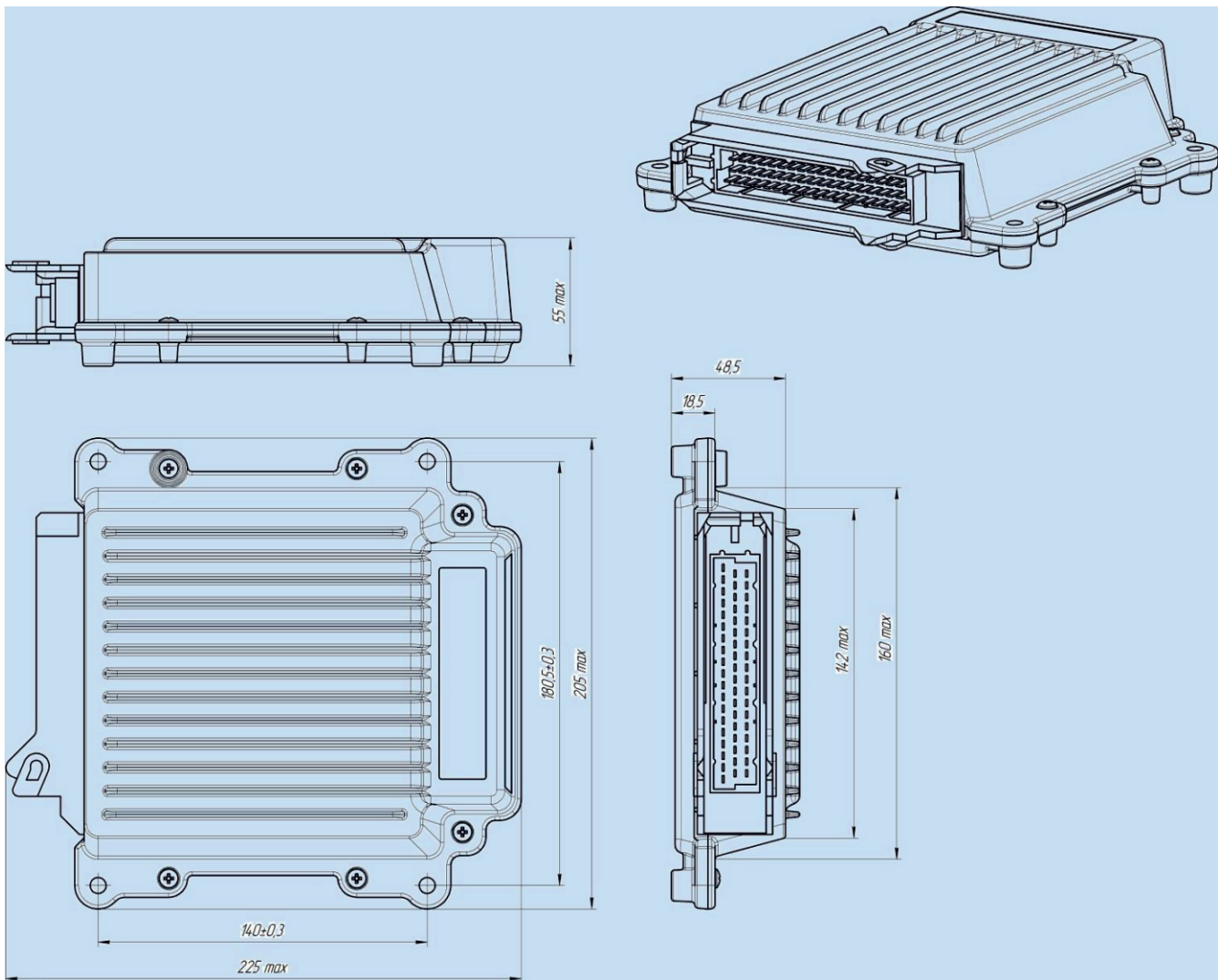
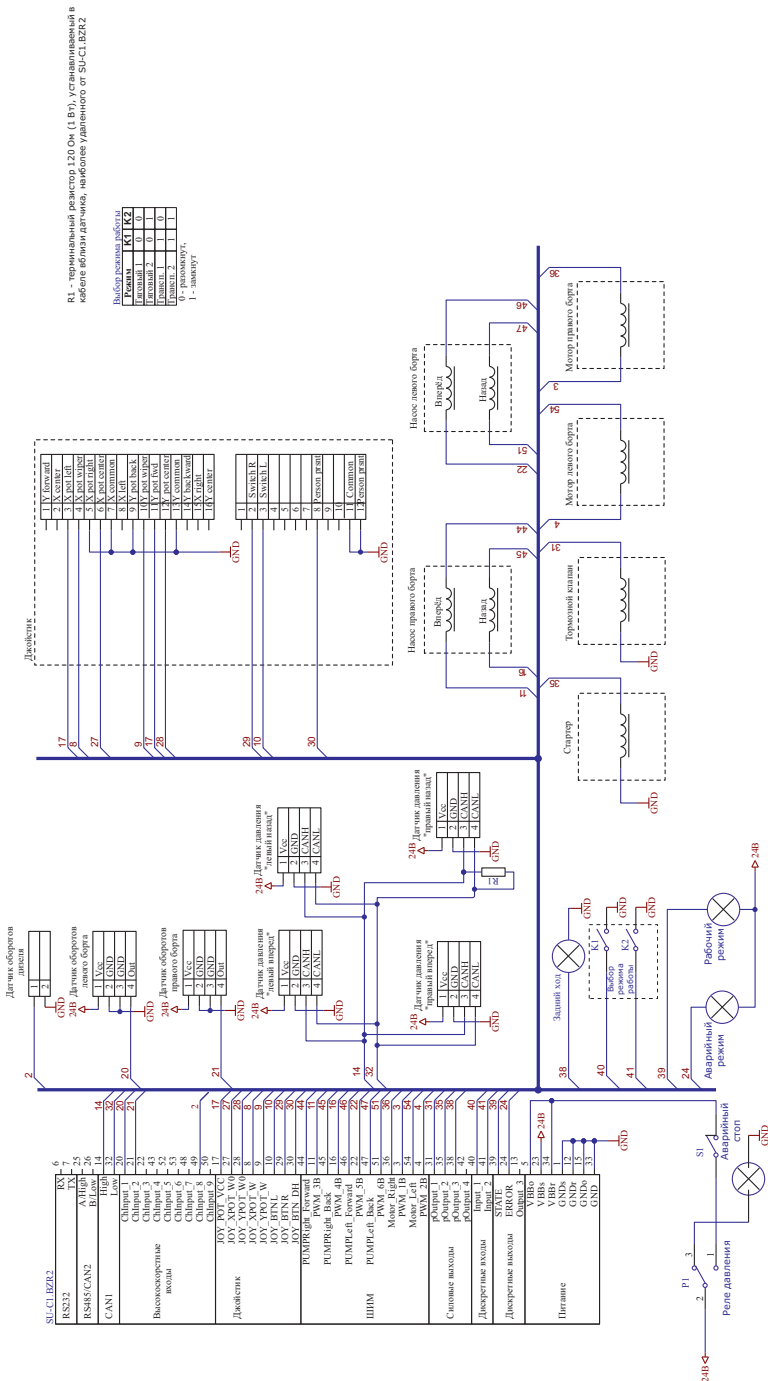


Схема подключения, электрическая:



Программа конфигурирования и диагностики

The screenshot shows the 'Конфигуратор' (Configurator) software interface. At the top, there are icons for 'Чтение флеш' (Flash Read), 'Запись флеш' (Flash Write), 'Чтение EEPROM' (EEPROM Read), and 'Запись EEPROM' (EEPROM Write). Below these are tabs for 'Диагностика' (Diagnosis), 'Регистры управления' (Control Registers), 'Лог' (Log), and 'График' (Graph).

The main interface is divided into several sections:

- Состояние джойстика** (Joystick Status): A 2D coordinate system with X and Y axes. A red dot indicates the joystick's position. Below the axes are three buttons: 'ЛК' (Left Stick), 'Курок' (Trigger), and 'ПК' (Right Stick).
- Обороты левого борта** (Left Rudder RPM): A horizontal bar chart.
- Обороты правого борта** (Right Rudder RPM): A horizontal bar chart.
- Обороты ДВС** (Engine RPM): A horizontal bar chart.
- Режим трансмиссии** (Transmission Mode): A horizontal bar chart.
- Скорость движения (км/ч)** (Movement Speed (km/h)): A horizontal bar chart.
- Давление контуров гидросистем** (Hydraulic System Pressures): Four vertical bar charts showing pressure for 'Левый насос вперед (МПа)', 'Правый насос вперед (МПа)', 'Левый насос назад (МПа)', and 'Правый насос назад (МПа)'. Each chart has a scale from 0 to 40 MPa.
- Состояние соленоидов насосов** (Solenoid Valve Status): Four vertical bar charts showing the status of solenoid valves for the same four pump directions, with a scale from 0 to 100%.
- Состояние соленоидов моторов** (Solenoid Valve Status): Two vertical bar charts showing the status of solenoid valves for 'Левый мотор (%)' and 'Правый мотор (%)', with a scale from 0 to 100%.

At the bottom, there is a 'Консоль сообщений' (Message Console) area and a status bar that reads 'Соединение установлено' (Connection established).